

(12) NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES
PATENTWESENS (PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE ANMELDUNG

(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum
Internationales Büro



(43) Internationales Veröffentlichungsdatum
12. April 2001 (12.04.2001)

PCT

(10) Internationale Veröffentlichungsnummer
WO 01/25054 A1

(51) Internationale Patentklassifikation: B60Q 1/48

(81) Bestimmungsstaaten (national): JP, US.

(21) Internationales Aktenzeichen: PCT/DE00/03418

(84) Bestimmungsstaaten (regional): europäisches Patent (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE).

(22) Internationales Anmeldedatum:
28. September 2000 (28.09.2000)

(25) Einreichungssprache: Deutsch

Veröffentlicht:

(26) Veröffentlichungssprache: Deutsch

— Mit internationalem Recherchenbericht.
— Vor Ablauf der für Änderungen der Ansprüche geltenden Frist; Veröffentlichung wird wiederholt, falls Änderungen eintreffen.

(30) Angaben zur Priorität:
199 47 766.3 2. Oktober 1999 (02.10.1999) DE

(71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme von US): ROBERT BOSCH GMBH [DE/DE]; Postfach 30 02 20, 70442 Stuttgart (DE).

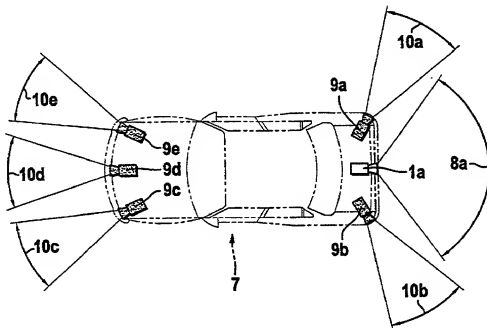
Zur Erklärung der Zweibuchstaben-Codes, und der anderen Abkürzungen wird auf die Erklärungen ("Guidance Notes on Codes and Abbreviations") am Anfang jeder regulären Ausgabe der PCT-Gazette verwiesen.

(72) Erfinder; und

(75) Erfinder/Anmelder (nur für US): JANSSEN, Holger [DE/DE]; Im Hoexter 35, 31840 Hessisch Oldendorf (DE).

(54) Title: DEVICE FOR MONITORING THE SURROUNDING AREA OF A VEHICLE DURING PARKING

(54) Bezeichnung: EINRICHTUNG ZUR ÜBERWACHUNG DER UMGEBUNG EINES EINPARKENDEN FAHRZEUGS



(57) Abstract: The invention relates to a device for monitoring the surrounding area of a vehicle during parking. Said device serves to reliably identify objects that are located in the path of the vehicle and enables the calculation of avoidance maneuvers. The device comprises at least one video camera with laterally arranged object identification sensors which monitor the areas that are not captured by the video camera. As a result, warnings can be issued to the driver in a simple manner even though an uncertain obstacle can not (yet) be identified in the video image.

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

WO 01/25054 A1